

Chap 8 :

Produit scalaire

I. Définitions

- Rappels :**
- Si $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ alors $\|\vec{u}\| = AB$.
 - Si $(\vec{i} ; \vec{j})$ est une base orthonormale et si $\vec{u}(x, y)$ alors : $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$.
 - On note $(\overrightarrow{AB} ; \overrightarrow{AC})$ l'angle orienté délimité par les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} .

Définition 1 : On appelle *produit scalaire* des vecteurs \vec{u} et \vec{v} et on note $\vec{u} \cdot \vec{v}$ le nombre réel défini par :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2).$$

Définition 2 : $\vec{u} \cdot \vec{u}$ est le *carré scalaire* de \vec{u} . On le note \vec{u}^2 .

- Remarque :**
- Si $\vec{u} = \vec{0}$ ou $\vec{v} = \vec{0}$, alors $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.
 - On peut noter l'analogie avec la formule : $ab = \frac{1}{2} [(a+b)^2 - a^2 - b^2]$.
 - En tant que tel cette définition sert peu en 1^{er}S.

Remarque : Un produit scalaire de deux vecteurs est un nombre, pas un vecteur.

Théorème 1 : Si $(\vec{i} ; \vec{j})$ est une base orthonormale et si on a dans cette base $\vec{u}(x, y)$ et $\vec{v}(x', y')$ alors :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'.$$

→ démonstration

II. Propriétés

Proposition 1 : (Linéarité)

Soient \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} trois vecteurs du plan et $\lambda \in \mathbb{R}$. Alors :

- $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$,
- $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$,
- $(\lambda \vec{u}) \cdot \vec{v} = \lambda (\vec{u} \cdot \vec{v}) = \vec{u} \cdot (\lambda \vec{v})$,

→ démonstration laissée en exercice

Remarque : On a notamment $\overrightarrow{BA} \cdot \overrightarrow{CD} = -\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD}$.

Définition 3 : Deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont *orthogonaux* si et seulement si leur produit scalaire est nul.

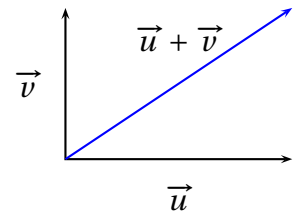
$$\vec{u} \perp \vec{v} \iff \vec{u} \cdot \vec{v} = 0.$$

Remarque : • Si $\vec{u} = \vec{0}$ ou $\vec{v} = \vec{0}$: $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ et donc $\vec{u} \perp \vec{v}$.

• Si $\overrightarrow{AB} \neq \vec{0}$ et $\overrightarrow{BC} \neq \vec{0}$ on a :

$$\overrightarrow{AB} \perp \overrightarrow{BC} \iff \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{BC} = 0 \iff \|\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC}\|^2 = \|\overrightarrow{AB}\|^2 + \|\overrightarrow{BC}\|^2 \iff AC^2 = AB^2 + BC^2.$$

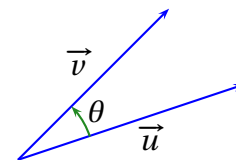
Donc d'après la réciproque du théorème de Pythagore : $(AB) \perp (BC)$. D'où la notation d'orthogonalité.



III. Autres expressions du produit scalaire

Théorème 2 : Si $\vec{u} \neq \vec{0}$ et $\vec{v} \neq \vec{0}$:

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\vec{u}; \vec{v}).$$



→ démonstration

Proposition 2 : Pour tous points A et B, on a : $AB^2 = \overrightarrow{AB}^2$.

→ démonstration

Remarque : Si α est la mesure en radian de l'angle géométrique \widehat{BAC} on a : $\alpha = \left| \left(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC} \right) \right|$.

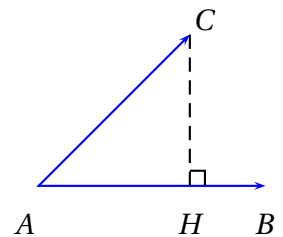
$$\text{Or, } \cos(\alpha) = \begin{cases} \cos\left(\left(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC}\right)\right) & \text{si } \left(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC}\right) \geq 0 \\ \cos\left(-\left(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC}\right)\right) & \text{si } \left(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC}\right) \leq 0 \end{cases} = \cos\left(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC}\right)$$

Donc $\cos\left(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC}\right) = \cos\widehat{BAC}$ et on a donc :

$$\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC} = \|\overrightarrow{AB}\| \times \|\overrightarrow{AC}\| \times \cos\left(\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AC}\right) = \|\overrightarrow{AB}\| \times \|\overrightarrow{AC}\| \times \cos\widehat{BAC}.$$

Théorème 3 : Si H est la projection orthogonale de C sur (AB) ,
 $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AH}$ et ainsi

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \begin{cases} AB \cdot AH & \text{si } \overrightarrow{AB} \text{ et } \overrightarrow{AH} \text{ ont même sens} \\ -AB \cdot AH & \text{si } \overrightarrow{AB} \text{ et } \overrightarrow{AH} \text{ ont sens contraire.} \end{cases}$$



→ démonstration

IV. Applications du produit scalaire

1) Coordonnées d'un vecteur dans une base orthonormale

Proposition 3 : Dans une base orthonormale $(\vec{i}; \vec{j})$, le vecteur \vec{u} a pour coordonnées :
 $(\vec{u} \cdot \vec{i}; \vec{u} \cdot \vec{j})$.

→ démonstration

2) Vecteur normal à une droite

Définition 4 : On dit qu'un vecteur \vec{n} est *normal* à une droite \mathcal{D} si $\vec{n} \neq \vec{0}$ et si \vec{n} est orthogonal à la direction de \mathcal{D} .

Proposition 4 : Soit \mathcal{D} une droite passant A et de vecteur normal \vec{n} . On a l'équivalence :

$$M \in \mathcal{D} \iff \vec{n} \cdot \overrightarrow{AM} = 0.$$

→ démonstration

Proposition 5 : Soit \mathcal{D} une droite d'équation $ux + vy + w = 0$ dans un repère orthonormal.
Le vecteur $\vec{n}(u; v)$ est normal à \mathcal{D} .

→ démonstration

3) Cercle

Théorème 4 : Dans un repère orthonormal, le cercle de centre $\Omega(x_0; y_0)$ et de rayon R a pour équation :

$$(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = R^2.$$

→ démonstration

Proposition 6 : Le cercle de diamètre $[AB]$ est l'ensemble des points M tels que :

$$\vec{MA} \cdot \vec{MB} = 0.$$

→ démonstration

4) Relations dans le triangle

Théorème 5 : (Al-Kashi et Formule des sinus)

Avec les notations de la figure ci-contre, si S désigne l'aire du triangle ABC :

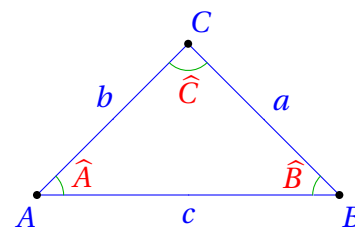
$$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cdot \cos \hat{A}$$

$$b^2 = c^2 + a^2 - 2ac \cdot \cos \hat{B}$$

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cdot \cos \hat{C}$$

et

$$\frac{a}{\sin(\hat{A})} = \frac{b}{\sin(\hat{B})} = \frac{c}{\sin(\hat{C})} = \frac{abc}{2S}.$$



→ démonstration (Il faut faire attention aux angles aigus et obtus.)

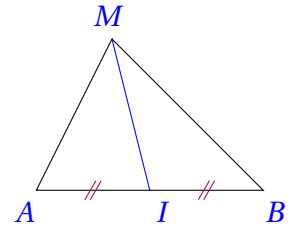
Remarque : On peut réécrire la formule des sinus comme suit :

$$S = \frac{1}{2} bc \sin(\hat{A}) = \frac{1}{2} ac \sin(\hat{B}) = \frac{1}{2} ab \sin(\hat{C}).$$

Théorème 6 : théorème de la médiane

Soient A et B deux points et I le milieu de $[AB]$.
 Pour tout point M du plan on a :

$$MA^2 + MB^2 = 2MI^2 + \frac{1}{2} AB^2.$$



→ démonstration

5) Lignes de niveau

Définition 5 : La *ligne de niveau* λ de l'application f est l'ensemble des points M du plan tels que $f(M) = \lambda$.

Quelques indications pour déterminer certaines lignes de niveau :

- Pour l'application $f(M) = \overrightarrow{AM} \cdot \vec{u}$:
 on pose $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ et on construit H le projeté de M sur (AB) . On a alors $f(M) = \pm AH \cdot AB$ d'où la position unique de H puis par construction de M : M est sur la perpendiculaire à (AB) passant par le point unique H .
- Pour l'application $f(M) = MA^2 + MB^2$:
 on note I le milieu de $[AB]$ et alors on a $f(M) = 2MI^2 + \frac{1}{2} AB^2$.
 Si $\lambda < \frac{1}{2} AB^2$ il n'y a pas de solution sinon l'ensemble des points M est un cercle de centre I (et de rayon calculable).
- Pour l'application $f(M) = MA^2 - MB^2$:
 on note I le milieu de $[AB]$ et alors on a $f(M) = 2\overrightarrow{MI} \cdot \overrightarrow{BA}$.
 On se retrouve alors dans un cas du type $f(M) = \overrightarrow{AM} \cdot \vec{u}$.
- Pour l'application $f(M) = \overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB}$:
 on note I le milieu de $[AB]$ et alors on a $f(M) = MI^2 - \frac{1}{4} AB^2$.
 Si $\lambda < -\frac{1}{4} AB^2$ il n'y a pas de solution sinon l'ensemble des points M est un cercle de centre I (et de rayon calculable).